

# 代数 0 R1 班 作业 5

2022 年 4 月 28 日

## 1 基础题

本部分题必做.

题 1. 计算下列行列式:

1.

$$\begin{vmatrix} 4 & -2 & 0 & 5 \\ 3 & 2 & -2 & 1 \\ -2 & 1 & 3 & -1 \\ 2 & 3 & -6 & -3 \end{vmatrix}$$

2.

$$\begin{vmatrix} x & y & z & 1 \\ y & z & x & 1 \\ z & x & y & 1 \\ \frac{z+x}{2} & \frac{x+y}{2} & \frac{y+z}{2} & 1 \end{vmatrix}$$

3.

$$\begin{vmatrix} 3 & 2 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 3 & 2 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 3 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 3 \end{vmatrix}_{n \times n}$$

4. 因式分解

$$\begin{vmatrix} 0 & a & b & c \\ -a & 0 & d & e \\ -b & -d & 0 & f \\ -c & -e & -f & 0 \end{vmatrix}$$

5. Vandermonde 行列式

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & \cdots & 1 \\ X_1 & X_2 & \cdots & X_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ X_1^{n-1} & X_2^{n-1} & \cdots & X_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

6.

$$\begin{vmatrix} s_0 & s_1 & s_2 & \cdots & s_{n-1} \\ s_1 & s_2 & s_3 & \cdots & s_n \\ s_2 & s_3 & s_4 & \cdots & s_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ s_{n-1} & s_n & s_{n+1} & \cdots & s_{2n-2} \end{vmatrix}$$

其中  $s_k = X_1^k + X_2^k + \cdots + X_n^k$ .

7. 在复数域  $\mathbb{C}$  上, 将关于  $n$  个变量  $a_1, a_2, \cdots, a_n$  的多项式

$$\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \cdots & a_n \\ a_n & a_1 & a_2 & \cdots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_n & a_1 & \cdots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_2 & a_3 & a_4 & \cdots & a_1 \end{vmatrix}$$

分解为不可约因子乘积.

8.  $\det(A^*)$ , 其中  $A^*$  是方阵  $A$  的伴随.

9.  $(n+1) \times (n+2)$  的矩阵

$$A = (a_{ij}) = \left( \binom{j-1}{i-1} \right), 1 \leq i \leq n+1, 1 \leq j \leq n+2,$$

$A_k$  为  $A$  去掉第  $k$  列得到的矩阵, 计算  $\det(A_k)$ .

10. 在微分几何中, 为了计算函数图像的子流形测度, 我们会碰到如下实际问题: 计算行列式

$$\begin{vmatrix} 1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}\right)^2 & \frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial f}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_1} \frac{\partial f}{\partial x_n} \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} \frac{\partial f}{\partial x_1} & 1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_2}\right)^2 & \cdots & \frac{\partial f}{\partial x_2} \frac{\partial f}{\partial x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} \frac{\partial f}{\partial x_1} & \frac{\partial f}{\partial x_n} \frac{\partial f}{\partial x_2} & \cdots & 1 + \left(\frac{\partial f}{\partial x_n}\right)^2 \end{vmatrix},$$

其中  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  是一个光滑函数.

**题 2.** 记  $X^*$  为  $X$  的伴随,  $X^T$  为  $X$  的转置. 设  $A, B$  是同阶方阵, 证明:

- $(AB)^* = B^*A^*$ ;
- $(A^T)^* = (A^*)^T$ ;
- 还假设  $A$  可逆, 则  $A^*$  也可逆, 且  $(A^{-1})^* = (A^*)^{-1}$ .

**题 3.** 考虑一串线性映射

$$\cdots \xrightarrow{d_{n+1}} V_n \xrightarrow{d_n} V_{n-1} \xrightarrow{d_{n-1}} V_{n-2} \xrightarrow{d_{n-2}} \cdots$$

其中  $V_k$  都是有限维  $\mathbb{k}$ -向量空间, 并且对任何  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $d_{k-1} \circ d_k = 0$ .

- 记  $Z_k = \ker d_k, B_k = \operatorname{im} d_{k+1}$ , 证明  $B_k$  是  $Z_k$  的子空间, 由此定义商空间  $H_k = Z_k/B_k$ .
- 设  $\{f_n: V_n \rightarrow V_n\}_{n \in \mathbb{Z}}$  是一串线性映射, 满足对任何  $n$ ,  $d_n \circ f_n = f_{n-1} \circ d_n$ , 则  $f_n(Z_n) \subset Z_n, f_n(B_n) \subset B_n$ .
- 利用商空间的性质说明,  $f_n$  诱导了线性映射  $f_{n*}: H_n \rightarrow H_n$ , 使得如下图表交换:

$$\begin{array}{ccc} Z_n & \xrightarrow{f_n} & Z_n \\ \downarrow \pi_n & & \downarrow \pi_n \\ H_n & \xrightarrow{f_{n*}} & H_n \end{array}$$

其中  $\pi_n: Z_n \rightarrow H_n = Z_n/B_n$  是商空间的投影映射.

- (*Hopf* 迹公式) 设对某个  $N \in \mathbb{Z}_+$ , 当  $|n| > N$  时,  $V_n = 0$ . 证明

$$\sum_{n \in \mathbb{Z}} (-1)^n \operatorname{tr}(f_n: V_n \rightarrow V_n) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} (-1)^n \operatorname{tr}(f_{n*}: H_n \rightarrow H_n).$$

注意这里操作的实际上是有限和, 不涉及级数收敛问题.

题 4. 记  $w = e^{-\frac{2\pi i}{n}}$ . 证明矩阵

$$W = \frac{1}{\sqrt{N}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \omega & \omega^2 & \omega^3 & \cdots & \omega^{N-1} \\ 1 & \omega^2 & \omega^4 & \omega^6 & \cdots & \omega^{2(N-1)} \\ 1 & \omega^3 & \omega^6 & \omega^9 & \cdots & \omega^{3(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega^{N-1} & \omega^{2(N-1)} & \omega^{3(N-1)} & \cdots & \omega^{(N-1)(N-1)} \end{bmatrix}$$

可逆, 并求  $W^{-1}$ .

题 5. (直和的泛性质) 设  $V, W$  是两个  $\mathbb{k}$ -线性空间, 则我们有包含映射

$$V \xrightarrow{\iota_V} V \oplus W, v \mapsto (v, 0),$$

$$W \xrightarrow{\iota_W} V \oplus W, w \mapsto (0, w),$$

这里  $V \oplus W$  是  $V$  和  $W$  的外直和. 证明, 对任何线性空间  $U$  以及线性映射  $f: V \rightarrow U, g: W \rightarrow U$ , 存在唯一的线性映射  $f \oplus g: V \oplus W \rightarrow U$ , 使得如下图表交换:

$$\begin{array}{ccccc} V & \xrightarrow{\iota_V} & V \oplus W & \xleftarrow{\iota_W} & W \\ & \searrow f & \downarrow f \oplus g & \swarrow g & \\ & & U & & \end{array}$$

即  $(f \oplus g) \circ \iota_V = f, (f \oplus g) \circ \iota_W = g$ .

强调, 既要证明存在性, 又要证明唯一性.

题 6. 我们来考虑多个空间的内直和. 固定  $\Omega$  是一个  $\mathbb{k}$ -向量空间,  $V_1, V_2, \dots, V_n$  是其子空间. 称  $V_1 + V_2 + \dots + V_n$  是 (内) 直和, 如果对任何  $j$ ,

$$V_j \cap (V_1 + \dots + V_{j-1} + V_{j+1} + \dots + V_n) = 0,$$

记为  $\bigoplus_{i=1}^n V_i$ .

考虑  $\Omega = \mathbb{k}^5$ , 给出其三个子空间  $V_1, V_2, V_3$ , 满足两两交为 0, 但  $V_1 + V_2 + V_3$  不是直和.

思考, 为什么要这样定义内直和?

结论. 若  $\mathbb{k}$  上的  $n$  阶矩阵  $A$  满足  $A^2 = A$ , 则

- $\text{im } A = \ker(I_n - A)$ .

- $\mathbb{k}^n = \ker A \oplus \operatorname{im} A$ .

如下两道题是上述结论的推广.

对于多项式  $f(X) = \sum_n a_n X^n$  与方阵  $A$ , 定义  $f(A) = \sum_n a_n A^n$ .

**题 7.** 设  $f, g$  是  $\mathbb{k}$  上的多项式,  $(f, g) = 1$ , 即  $f, g$  互素. 若  $\mathbb{k}$  上的  $n$  阶矩阵  $A$  满足  $f(A)g(A) = 0$ , 证明

- $\operatorname{im} f(A) = \ker g(A)$ .
- $\mathbb{k}^n = \ker f(A) \oplus \ker g(A)$ .

**题 8.** 若线性变换  $\varphi$  满足  $\varphi^2 = \varphi$ , 则称之为**幂等变换**. 设  $\varphi_1, \dots, \varphi_k$  是  $n$  维  $\mathbb{k}$ -线性空间  $V$  上的幂等变换, 满足  $\sum_{i=1}^k \operatorname{rank} \varphi_i = n$ ,  $\sum_{i=1}^k \varphi = \operatorname{id}$ . 证明

- $\varphi_i \varphi_j = 0 (i \neq j)$ ;
- $V = \bigoplus_{i=1}^k \operatorname{im} \varphi_i$ .

**题 9.** (Cayley-Hamilton 定理) 对  $A \in M_n(\mathbb{k})$ , 称

$$P_A(\lambda) = \det(\lambda I_n - A) \in \mathbb{k}[\lambda]$$

为其特征多项式, 证明  $P_A(A) = 0$ .

提示: 考虑  $\mathbb{k}[\lambda]$  上的矩阵  $B(\lambda) = \lambda I_n - A$ , 则  $p_A(\lambda)I_n = B(\lambda)^* B(\lambda)$ , 其中  $B(\lambda)^*$  表示伴随矩阵.

**题 10.** (Siegel 线性无关判据) 设  $x_1, x_2, \dots, x_k \in \mathbb{R}$  不全为 0.

$$A^{(n)} = \left( a_{ij}^{(n)} \right)_{1 \leq i, j \leq k}$$

是一列  $k \times k$  矩阵, 满足  $A^{(n)}$  都可逆, 并且  $a_{ij}^{(n)} \in \mathbb{Z}$ . 令

$$\begin{bmatrix} L_1^{(n)} \\ \vdots \\ L_k^{(n)} \end{bmatrix} = A^{(n)} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{bmatrix},$$

再记

$$H_n = \max_{1 \leq i, j \leq k} |a_{ij}^{(n)}|, \epsilon_n = \max_{1 \leq i \leq k} |L_i^{(n)}|.$$

假设  $\lim_{n \rightarrow \infty} H_n^{k-2} \epsilon_n = 0$ , 证明  $x_1, \dots, x_k$  在  $\mathbb{Q}$  上线性无关.

**题 11.** 对域  $\mathbb{k}$  上的同阶方阵  $A, B$ , 我们知道  $\det(AB^T) = \det(A)\det(B)$ ,

例如

$$\begin{vmatrix} a_{11}b_{11} + a_{12}b_{12} & a_{11}b_{21} + a_{12}b_{22} \\ a_{21}b_{11} + a_{22}b_{12} & a_{21}b_{21} + a_{22}b_{22} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{vmatrix}.$$

然而, 这一点高度依赖于  $\mathbb{k}$  的交换性.

在不一定交换的环上, 我们也可以利用组合的展开式定义行列式: 对  $A = (A_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ , 规定

$$|A| = \det(A) = \sum_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) A_{\sigma(1),1} A_{\sigma(2),2} \cdots A_{\sigma(n),n}.$$

现在考虑  $x_{ij}$  和  $\frac{\partial}{\partial x_{ij}}, 1 \leq i, j \leq n$ , 我们知道这  $2n^2$  个元素生成了一个不交换的环: 例如

$$\frac{\partial}{\partial x_{ij}} x_{ij} - x_{ij} \frac{\partial}{\partial x_{ij}} = 1.$$

- 计算

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x_{11}} & \frac{\partial}{\partial x_{12}} \\ \frac{\partial}{\partial x_{21}} & \frac{\partial}{\partial x_{22}} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{vmatrix}.$$

这是所谓 *Bernstein-Sato* 多项式的一个 *naive* 例子.

- 证明

$$\begin{vmatrix} x_{11} \frac{\partial}{\partial x_{11}} + x_{12} \frac{\partial}{\partial x_{12}} + 1 & x_{11} \frac{\partial}{\partial x_{21}} + x_{12} \frac{\partial}{\partial x_{22}} \\ x_{21} \frac{\partial}{\partial x_{11}} + x_{22} \frac{\partial}{\partial x_{12}} & x_{21} \frac{\partial}{\partial x_{21}} + x_{22} \frac{\partial}{\partial x_{22}} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_{11} & x_{12} \\ x_{21} & x_{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x_{11}} & \frac{\partial}{\partial x_{12}} \\ \frac{\partial}{\partial x_{21}} & \frac{\partial}{\partial x_{22}} \end{vmatrix}.$$

可以看见, 左上角多出一个“+1”的修正项. 这是所谓 *Capelli* 等式的特例.

## 2 思考题

没有新思考题, 继续做之前的.

劳动节快乐:)